

# V-robo<sup>®</sup>

吸着自走ロボット

国内外特許登録済



2個の吸盤が吸着したまま尺取り移動

水中の壁や床を自在に吸着移動 !!

しつこい汚れをゴシゴシ落とす !!

底に溜まった汚れはサッと吸引回収 !!



新製品

# V-robo/30D

吸着自走式水中清掃ロボット



開発・製造

有限会社 浦上技術研究所  
Urakami Research & Development Co., Ltd.  
[www.urakami.co.jp](http://www.urakami.co.jp)

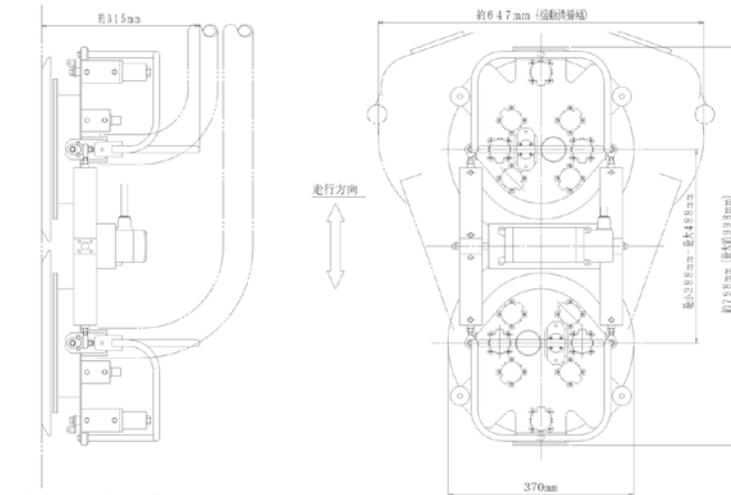
- リモコン操作により安全性が向上。
- 回収機能により環境汚染を防止。
- 作業能率の向上。
- パイプなど曲率の小さい面においても対応可能。
- 鉄、コンクリート、タイルにおいても対応可能。
- 原子力施設においては放射線被曝線量を低減。

## 用途

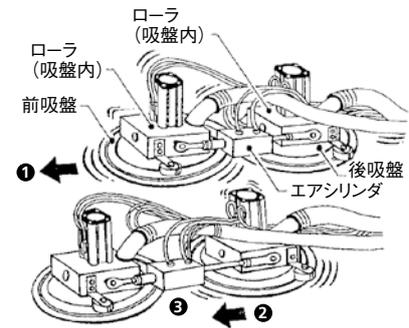
船舶/橋脚/海洋構造物	発電所取水路(火力/原子力)
上下水道施設	原子力施設各種プール
貯油タンク/GS地下タンク	水族館/噴水池など



## 吸盤が左右にスイングしながら幅広く清掃



※仕様は予告なく変更することがあります。



- 1 先ず前吸盤のローラが突出した後、前吸盤は前へ動く(この後ローラは引っ込む)
- 2 次に後吸盤のローラが突出した後、後吸盤は前へ動く(この後ローラは引っ込む)
- 3 ①と②を繰り返しながら連続的に尺取り移動する。

## ■ロボット本体仕様

処理幅	最大約600 mm(揺動時)
走行速度	最大約 5 m/min
吸着力	約130 kgf at -250 mmHg
重量	約 22 kg

## 標準品

ロボット本体、制御盤、操作箱、操作ケーブル(20m)

## オプション品

吸引ポンプ、エアコンプレッサ、水中TVカメラ、サクションホースなど

販売店

開発・製造

**有限会社 浦上技術研究所**

〒234-0054 横浜市港南区港南台4-17-24

Tel:045-833-5033/Fax:045-832-5081

E-mail: info@urakami.co.jp

<http://www.urakami.co.jp>